Betriebsanleitung

Radarsensor zur kontinuierlichen Füllstandmessung

VEGAPULS 11

Zweileiter: 4 ... 20 mA





Document ID: 58350





Inhaltsverzeichnis

1	Zu di	esem Dokument	4
	1.1	Funktion	4
	1.2	Zielgruppe	4
	1.3	Verwendete Symbolik	4
2	Zu lh	rer Sicherheit	5
	2.1	Autorisiertes Personal	5
	2.2	Bestimmungsgemäße Verwendung	5
	2.3	Warnung vor Fehlgebrauch	5
	2.4	Allgemeine Sicherheitshinweise	5
	2.5	Betriebsart - Hadarsignal	6
3	Prod	uktbeschreibung	7
	3.1	Aufbau	7
	3.2	Arbeitsweise	8
	3.3 24	Verneekung Transport und Legerung	8
	3.4	Zuhehör	10
4	MONT	Alleemeine Llieuwiee	11
	4.1	Aligemeine Hinweise	10
	4.2	Monageniniweise	17
_			
5	An di	e Spannungsversorgung anschließen	20
	5.1	Anschluss vorbereiten	20
	5.2	Anschlussplan	23
	5.4	Einschaltphase	23
		1	
6	Zuari	ffsschutz	24
6	Zugri	ffsschutz Bluetooth-Funkschnittstelle	24
6	Zugri 6.1 6.2	ffsschutz Bluetooth-Funkschnittstelle Schutz der Parametrierung	24 24 24
6	Zugri 6.1 6.2 6.3	ffsschutz Bluetooth-Funkschnittstelle Schutz der Parametrierung Speicherung der Codes in myVEGA	24 24 24 25
6	Zugri 6.1 6.2 6.3 Mit S	ffsschutz Bluetooth-Funkschnittstelle Schutz der Parametrierung Speicherung der Codes in myVEGA	24 24 24 25 26
6 7	Zugri 6.1 6.2 6.3 Mit S 7 1	ffsschutz Bluetooth-Funkschnittstelle Schutz der Parametrierung Speicherung der Codes in myVEGA martphone/Tablet in Betrieb nehmen (Bluetooth)	24 24 25 25 26
6 7	Zugri 6.1 6.2 6.3 Mit S 7.1 7.2	ffsschutz	24 24 25 26 26 26
6 7	Zugri 6.1 6.2 6.3 Mit S 7.1 7.2 7.3	ffsschutz	24 24 25 26 26 26 27
6 7 8	Zugri 6.1 6.2 6.3 Mit S 7.1 7.2 7.3 Mit P	ffsschutz Bluetooth-Funkschnittstelle Schutz der Parametrierung Speicherung der Codes in myVEGA martphone/Tablet in Betrieb nehmen (Bluetooth) Vorbereitungen Verbindung herstellen Parametrierung C/Notebook in Betrieb nehmen (Bluetooth)	24 24 25 26 26 26 27 28
6 7 8	Zugri 6.1 6.2 6.3 Mit S 7.1 7.2 7.3 Mit P 8.1	ffsschutz Bluetooth-Funkschnittstelle Schutz der Parametrierung Speicherung der Codes in myVEGA martphone/Tablet in Betrieb nehmen (Bluetooth) Vorbereitungen Verbindung herstellen Parametrierung C/Notebook in Betrieb nehmen (Bluetooth) Vorbereitungen	24 24 25 26 26 26 27 28 28
6 7 8	Zugri 6.1 6.2 6.3 Mit S 7.1 7.2 7.3 Mit P 8.1 8.2	ffsschutz Bluetooth-Funkschnittstelle Schutz der Parametrierung Speicherung der Codes in myVEGA martphone/Tablet in Betrieb nehmen (Bluetooth) Vorbereitungen Verbindung herstellen Parametrierung C/Notebook in Betrieb nehmen (Bluetooth) Vorbereitungen Vorbereitungen Verbindung herstellen Parametrierung C/Notebook in Betrieb nehmen (Bluetooth) Vorbereitungen Verbindung herstellen	24 24 25 26 26 26 27 28 28 28
6 7 8	Zugri 6.1 6.2 6.3 Mit S 7.1 7.2 7.3 Mit P 8.1 8.2 8.3	ffsschutz Bluetooth-Funkschnittstelle Schutz der Parametrierung. Speicherung der Codes in myVEGA martphone/Tablet in Betrieb nehmen (Bluetooth) Vorbereitungen Verbindung herstellen Parametrierung. C/Notebook in Betrieb nehmen (Bluetooth) Vorbereitungen Verbindung herstellen Parametrierung. C/Notebook in Betrieb nehmen (Bluetooth) Vorbereitungen Verbindung herstellen Parametrierung.	24 24 25 26 26 27 28 28 28 28 29
6 7 8	Zugri 6.1 6.2 6.3 Mit S 7.1 7.2 7.3 Mit P 8.1 8.2 8.3 Bedia	ffsschutz Bluetooth-Funkschnittstelle Schutz der Parametrierung. Speicherung der Codes in myVEGA martphone/Tablet in Betrieb nehmen (Bluetooth) Vorbereitungen Verbindung herstellen Parametrierung. C/Notebook in Betrieb nehmen (Bluetooth) Vorbereitungen Verbindung herstellen Parametrierung. C/Notebook in Betrieb nehmen (Bluetooth) Vorbereitungen Verbindung herstellen Parametrierung.	24 24 25 26 26 26 27 28 28 28 28 29 31
6 7 8 9	Zugri 6.1 6.2 6.3 Mit S 7.1 7.2 7.3 Mit P 8.1 8.2 8.3 Bedia 9.1	ffsschutz Bluetooth-Funkschnittstelle Schutz der Parametrierung. Speicherung der Codes in myVEGA martphone/Tablet in Betrieb nehmen (Bluetooth) Vorbereitungen Verbindung herstellen Parametrierung. C/Notebook in Betrieb nehmen (Bluetooth) Vorbereitungen Verbindung herstellen Parametrierung. C/Notebook in Betrieb nehmen (Bluetooth) Vorbereitungen Verbindung herstellen Parametrierung. Menüübersicht	24 24 25 26 26 26 27 28 28 28 29 31
6 7 8 9	Zugri 6.1 6.2 6.3 Mit S 7.1 7.2 7.3 Mit P 8.1 8.2 8.3 Bedia 9.1 9.2	ffsschutz Bluetooth-Funkschnittstelle Schutz der Parametrierung. Speicherung der Codes in myVEGA martphone/Tablet in Betrieb nehmen (Bluetooth) Vorbereitungen Verbindung herstellen Parametrierung. C/Notebook in Betrieb nehmen (Bluetooth) Vorbereitungen Verbindung herstellen Parametrierung. C/Notebook in Betrieb nehmen (Bluetooth) Vorbereitungen Parametrierung. Parametrierung.	24 24 25 26 26 26 26 27 28 28 28 28 29 31 31 33
6 7 8 9	Zugri 6.1 6.2 6.3 Mit S 7.1 7.2 7.3 Mit P 8.1 8.2 8.3 Bedia 9.1 9.2	ffsschutz Bluetooth-Funkschnittstelle Schutz der Parametrierung. Speicherung der Codes in myVEGA martphone/Tablet in Betrieb nehmen (Bluetooth) Vorbereitungen Verbindung herstellen Parametrierung. C/Notebook in Betrieb nehmen (Bluetooth) Vorbereitungen Verbindung herstellen Parametrierung. C/Notebook in Betrieb nehmen (Bluetooth) Vorbereitungen Verbindung herstellen Parametrierung. enmenü Menüübersicht Beschreibung der Anwendungen Doce und Service	24 24 25 26 26 26 27 28 28 28 28 29 31 31 33 37
6 7 8 9 10	Zugri 6.1 6.2 6.3 Mit S 7.1 7.2 7.3 Mit P 8.1 8.2 8.3 Bedia 9.1 9.2 Diagn 10.1	ffsschutz Bluetooth-Funkschnittstelle Schutz der Parametrierung. Speicherung der Codes in myVEGA martphone/Tablet in Betrieb nehmen (Bluetooth) Vorbereitungen Verbindung herstellen Parametrierung. C/Notebook in Betrieb nehmen (Bluetooth) Vorbereitungen Verbindung herstellen Parametrierung. C/Notebook in Betrieb nehmen (Bluetooth) Vorbereitungen Verbindung herstellen Parametrierung enmenü Menüübersicht Beschreibung der Anwendungen nose und Service Instandhalten	24 24 25 26 26 27 28 28 28 29 31 33 37 37
6 7 8 9	Zugri 6.1 6.2 6.3 Mit S 7.1 7.2 7.3 Mit P 8.1 8.2 8.3 Bedia 9.1 9.2 Diagr 10.1 10.2	ffsschutz Bluetooth-Funkschnittstelle Schutz der Parametrierung. Speicherung der Codes in myVEGA martphone/Tablet in Betrieb nehmen (Bluetooth) Vorbereitungen Verbindung herstellen Parametrierung. C/Notebook in Betrieb nehmen (Bluetooth) Vorbereitungen Verbindung herstellen Parametrierung. C/Notebook in Betrieb nehmen (Bluetooth) Vorbereitungen Verbindung herstellen Parametrierung enmenü Menüübersicht Beschreibung der Anwendungen nose und Service Instandhalten Störungen beseitigen	24 24 25 26 26 26 27 28 28 28 29 31 33 37 37 37
6 7 8 9	Zugri 6.1 6.2 6.3 Mit S 7.1 7.2 7.3 Mit P 8.1 8.2 8.3 Bedia 9.1 9.2 Diagn 10.1 10.2 10.3	ffsschutz Bluetooth-Funkschnittstelle Schutz der Parametrierung. Speicherung der Codes in myVEGA martphone/Tablet in Betrieb nehmen (Bluetooth) Vorbereitungen Verbindung herstellen Parametrierung. C/Notebook in Betrieb nehmen (Bluetooth) Vorbereitungen Verbindung herstellen Parametrierung. C/Notebook in Betrieb nehmen (Bluetooth) Vorbereitungen Verbindung herstellen Parametrierung enmenü Menüübersicht Beschreibung der Anwendungen nose und Service Instandhalten Störungen beseitigen Diagnose, Fehlermeldungen	24 24 25 26 26 27 28 28 29 31 33 37 37 37 37 38
6 7 8 9	Zugri 6.1 6.2 6.3 Mit S 7.1 7.2 7.3 Mit P 8.1 8.2 8.3 Bedia 9.1 9.2 Diagr 10.1 10.2 10.3 10.4	ffsschutz Bluetooth-Funkschnittstelle Schutz der Parametrierung. Speicherung der Codes in myVEGA martphone/Tablet in Betrieb nehmen (Bluetooth) Vorbereitungen Verbindung herstellen Parametrierung. C/Notebook in Betrieb nehmen (Bluetooth) Vorbereitungen Verbindung herstellen Parametrierung. Orbereitungen Verbindung herstellen Parametrierung. Parametrierung Parametrierung Parametrierung Instandhalten. Störungen beseitigen Diagnose, Fehlermeldungen Statusmeldungen nach NE 107.	24 24 25 26 26 27 28 28 28 29 31 33 37 37 37 38 38



	10.5 10.6 10.7	Behandlung von Messfehlern Softwareupdate Vorgehen im Reparaturfall	41 44 45
11	Ausb	auen	46
	11.1	Ausbauschritte	46
	11.2	Entsorgen	46
12	Zertif	ikate und Zulassungen	47
	12.1	Funktechnische Zulassungen	47
	12.2	Zulassungen für Ex-Bereiche	47
	12.3	Konformität	47
	12.4	NAMUR-Empfehlungen	47
	12.5	Umweltmanagementsystem	48
13	Anha	ng	49
	13.1	Technische Daten	49
	13.2	Maße	55
	13.3	Gewerbliche Schutzrechte	56
	13.4	Licensing information for open source software	56
	13.5	Warenzeichen	56
	13.5	Warenzeichen	56

Redaktionsstand: 2024-11-13



1 Zu diesem Dokument

1.1 Funktion

Die vorliegende Anleitung liefert Ihnen die erforderlichen Informationen für Montage, Anschluss und Inbetriebnahme sowie wichtige Hinweise für Wartung, Störungsbeseitigung, Sicherheit und den Austausch von Teilen. Lesen Sie diese deshalb vor der Inbetriebnahme und bewahren Sie sie als Produktbestandteil in unmittelbarer Nähe des Gerätes jederzeit zugänglich auf.

1.2 Zielgruppe

Diese Anleitung richtet sich an ausgebildetes Fachpersonal. Der Inhalt dieser Anleitung muss dem Fachpersonal zugänglich gemacht und umgesetzt werden.

1.3 Verwendete Symbolik



Document ID

Dieses Symbol auf der Titelseite dieser Anleitung weist auf die Document ID hin. Durch Eingabe der Document ID auf <u>www.vega.com</u> kommen Sie zum Dokumenten-Download.



Hinweis: Dieses Symbol kennzeichnet Hinweise zur Vermeidung von Störungen, Fehlfunktionen, Geräte- oder Anlagenschäden.



Vorsicht: Nichtbeachten der mit diesem Symbol gekennzeichneten Informationen kann einen Personenschaden zur Folge haben.





Gefahr: Nichtbeachten der mit diesem Symbol gekennzeichneten Informationen wird einen ernsthaften oder tödlichen Personenschaden zur Folge haben.



Ex-Anwendungen

Dieses Symbol kennzeichnet besondere Hinweise für Ex-Anwendungen.

Liste

Der vorangestellte Punkt kennzeichnet eine Liste ohne zwingende Reihenfolge.

1 Handlungsfolge

Vorangestellte Zahlen kennzeichnen aufeinander folgende Handlungsschritte.



Entsorgung

Dieses Symbol kennzeichnet besondere Hinweise zur Entsorgung.



2 Zu Ihrer Sicherheit

2.1 Autorisiertes Personal

Sämtliche in dieser Dokumentation beschriebenen Handhabungen dürfen nur durch ausgebildetes und autorisiertes Fachpersonal durchgeführt werden.

Bei Arbeiten am und mit dem Gerät ist immer die erforderliche persönliche Schutzausrüstung zu tragen.

2.2 Bestimmungsgemäße Verwendung

Der VEGAPULS 11 ist ein Sensor zur kontinuierlichen Füllstandmessung.

Detaillierte Angaben zum Anwendungsbereich finden Sie in Kapitel "*Produktbeschreibung*".

Die Betriebssicherheit des Gerätes ist nur bei bestimmungsgemäßer Verwendung entsprechend den Angaben in diesem Dokument sowie in den evtl. ergänzenden Anleitungen gegeben.

2.3 Warnung vor Fehlgebrauch

Bei nicht sachgerechter oder nicht bestimmungsgemäßer Verwendung können von diesem Produkt anwendungsspezifische Gefahren ausgehen, so z. B. ein Überlauf des Behälters durch falsche Montage oder Einstellung. Dies kann Sach-, Personen- oder Umweltschäden zur Folge haben. Weiterhin können dadurch die Schutzeigenschaften des Gerätes beeinträchtigt werden.

2.4 Allgemeine Sicherheitshinweise

Das Gerät entspricht dem Stand der Technik unter Beachtung der üblichen Vorschriften und Richtlinien. Es darf nur in technisch einwandfreiem und betriebssicherem Zustand betrieben werden. Das betreibende Unternehmen ist für den störungsfreien Betrieb des Gerätes verantwortlich. Beim Einsatz in aggressiven oder korrosiven Medien, bei denen eine Fehlfunktion des Gerätes zu einer Gefährdung führen kann, hat sich das betreibende Unternehmen durch geeignete Maßnahmen von der korrekten Funktion des Gerätes zu überzeugen.

Die Sicherheitshinweise in dieser Anleitung, die landesspezifischen Installationsstandards sowie die geltenden Sicherheitsbestimmungen und Unfallverhütungsvorschriften sind zu beachten.

Eingriffe über die in dieser Anleitung beschriebenen Handhabungen hinaus dürfen aus Sicherheits- und Gewährleistungsgründen nur durch von uns autorisiertem Personal vorgenommen werden. Eigenmächtige Umbauten oder Veränderungen sind ausdrücklich untersagt. Aus Sicherheitsgründen darf nur das von uns benannte Zubehör verwendet werden.

Um Gefährdungen zu vermeiden, sind die auf dem Gerät angebrachten Sicherheitskennzeichen und -hinweise zu beachten.



Die geringe Sendeleistung des Radarsensors liegt weit unter den international zugelassenen Grenzwerten. Bei bestimmungsgemäßem Gebrauch sind keinerlei gesundheitliche Beeinträchtigungen zu erwarten. Den Bandbereich der Messfrequenz finden Sie in Kapitel "*Technische Daten*".

2.5 Betriebsart - Radarsignal

Über die Betriebsart werden länder- oder regionenspezifische Einstellungen für die Radarsignale festgelegt. Die Betriebsart muss zwingend zu Beginn der Inbetriebnahme im Bedienmenü über das jeweilige Bedientool eingestellt werden.



Vorsicht:

Ein Betrieb des Gerätes ohne die Auswahl der zutreffenden Betriebsart stellt einen Verstoß gegen die Bestimmungen der funktechnischen Zulassungen des jeweiligen Landes oder der Region dar.



3 Produktbeschreibung

3.1 Aufbau

Lieferumfang

- Der Lieferumfang besteht aus:
- Radarsensor
- Informationsblatt "Dokumente und Software" mit:
 - Geräte-Seriennummer
 - QR-Code mit Link zum direkten Abscannen
- Informationsblatt "PINs und Codes" (bei Bluetooth-Ausführungen) mit:
 - Bluetooth-Zugangscode
- Informationsblatt "Access protection" (bei Bluetooth-Ausführungen) mit:
 - Bluetooth-Zugangscode
 - Notfall-Bluetooth-Zugangscode
 - Notfall-Gerätecode

Der weitere Lieferumfang besteht aus:

- Dokumentation
 - Ex-spezifischen "Sicherheitshinweisen" (bei Ex-Ausführungen)
 - Funktechnische Zulassungen
 - Ggf. weiteren Bescheinigungen

Information:

In dieser Anleitung werden auch optionale Gerätemerkmale beschrieben. Der jeweilige Lieferumfang ergibt sich aus der Bestellspezifikation.

Komponenten



Abb. 1: Komponenten des VEGAPULS 11

- 1 Radarantenne
- 2 Prozessanschluss
- 3 Prozessdichtung
- 4 Elektronikgehäuse
- 5 Belüftung/Druckausgleich

Typschild

58350-DE-241113

Das Typschild enthält die wichtigsten Daten zur Identifikation und zum Einsatz des Gerätes:



	 Gerätetyp Informationen über Zulassungen Informationen zur Konfiguration Technische Daten Seriennummer des Gerätes QR-Code zur Geräteidentifikation Zahlen-Code für Bluetooth-Zugang (optional) Herstellerinformationen
Dokumente und Software	Um Auftragsdaten, Dokumente oder Software zu Ihrem Gerät zu finden, gibt es folgende Möglichkeiten:
	 Gehen Sie auf "www.vega.com" und geben Sie im Suchfeld die Serieppummer Ibres Gerätes ein
	Scannen Sie den QR-Code auf dem Typschild.
	 Offnen Sie die VEGA Tools-App und geben Sie unter "<i>Dokumen-tation</i>" die Seriennummer ein.
	3.2 Arbeitsweise
Anwendungsbereich	Der VEGAPULS 11 ist ein Radarsensor zur berührungslosen, konti- nuierlichen Füllstandmessung. Er ist geeignet für Flüssigkeiten und Schüttgüter in nahezu allen Industriebereichen.
Funktionsprinzip	Das Gerät sendet über seine Antenne ein kontinuierliches, frequenz- moduliertes Radarsignal aus. Das ausgesandte Signal wird vom Medium reflektiert und von der Antenne als Echo mit geänderter Fre-
	und wird in die Füllhöhe umgerechnet.
	3.3 Bedienung
Drahtlose Bedienung	Geräte mit integriertem Bluetooth-Modul lassen sich drahtlos über Standard-Bedientools bedienen:
	 Smartphone/Tablet (iOS- oder Android-Betriebssystem) PC/Notebook mit Bluetooth-LISB-Adapter (Windows-Betriebssys-

PC/Notebook mit Bluetooth-USB-Adapter (Windows-Betriebssystem)





Abb. 2: Drahtlose Verbindung zu Standard-Bediengeräten mit integriertem Bluetooth LE

- 1 Sensor
- 2 Smartphone/Tablet
- 3 Bluetooth-USB-Adapter
- 4 PC/Notebook

3.4 Verpackung, Transport und Lagerung

Verpackung	Ihr Gerät wurde auf dem Weg zum Einsatzort durch eine Verpackung geschützt. Dabei sind die üblichen Transportbeanspruchungen durch eine Prüfung in Anlehnung an ISO 4180 abgesichert.
	Die Geräteverpackung besteht aus Karton, ist umweltverträglich und wieder verwertbar. Bei Sonderausführungen wird zusätzlich PE-Schaum oder PE-Folie verwendet. Entsorgen Sie das anfallende Verpackungsmaterial über spezialisierte Recyclingbetriebe.
Transport	Der Transport muss unter Berücksichtigung der Hinweise auf der Transportverpackung erfolgen. Nichtbeachtung kann Schäden am Gerät zur Folge haben.
Transportinspektion	Die Lieferung ist bei Erhalt unverzüglich auf Vollständigkeit und even- tuelle Transportschäden zu untersuchen. Festgestellte Transportschä- den oder verdeckte Mängel sind entsprechend zu behandeln.
Lagerung	Die Packstücke sind bis zur Montage verschlossen und unter Be- achtung der außen angebrachten Aufstell- und Lagermarkierungen aufzubewahren.
	Packstücke, sofern nicht anders angegeben, nur unter folgenden Bedingungen lagern:
	 Nicht im Freien aufbewahren Trocken und staubfrei lagern Keinen aggressiven Medien aussetzen Vor Sonneneinstrahlung schützen Mechanische Erschütterungen vermeiden
Lager- und Transporttem- peratur	• Lager- und Transporttemperatur siehe Kapitel "Technische Daten - Umgebungsbedingungen"

58350-DE-241113



• Relative Luftfeuchte 20 ... 85 %

3.5 Zubehör

Flansche	Gewindeflansche stehen in verschiedenen Ausführungen nach folgenden Standards zur Verfügung: DIN 2501, EN 1092-1, BS 10, ASME B 16.5, JIS B 2210-1984, GOST 12821-80.
Einschweißstutzen, Gewinde- und Hygienead-	Einschweißstutzen dienen zum Anschluss der Geräte an den Pro- zess.
apter	Gewinde- und Hygieneadapter ermöglichen die einfache Adaption von Geräten mit Standard-Gewindeanschluss an prozessseitige Hygieneanschlüsse.
Montagebügel	Das Montagezubehör dient zur stabilen Montage des Gerätes an der Messstelle. Die Teile stehen in verschiedenen Ausführungen und Größen zur Verfügung.



4 Montieren

4.1 Allgemeine Hinweise

Das Gerät ist für normale und erweiterte Umgebungsbedingungen nach DIN/EN/BS EN/IEC/ANSI/ISA/UL/CSA 61010-1 geeignet. Es kann sowohl im Innen- als auch im Außenbereich eingesetzt werden.

Prozessbedingungen

Umgebungsbedingungen



Hinweis:

Das Gerät darf aus Sicherheitsgründen nur innerhalb der zulässigen Prozessbedingungen betrieben werden. Die Angaben dazu finden Sie in Kapitel "*Technische Daten*" der Betriebsanleitung bzw. auf dem Typschild.

Stellen Sie deshalb vor Montage sicher, dass sämtliche im Prozess befindlichen Teile des Gerätes für die auftretenden Prozessbedingungen geeignet sind.

Dazu zählen insbesondere:

- Messaktiver Teil
- Prozessanschluss
- Prozessdichtung

Prozessbedingungen sind insbesondere:

- Prozessdruck
- Prozesstemperatur
- Chemische Eigenschaften der Medien
- Abrasion und mechanische Einwirkungen

Zulässiger Prozessdruck (MWP) - Gerät
Der zulässige Prozessdruckbereich wird mit "MWP" (Maximum Working Pressure) auf dem Typschild angegeben. Der MWP berücksichtigt die druckschwächste Komponente und darf dauernd anliegen. Die Angabe bezieht sich auf eine Referenztemperatur von +20 °C (+68 °F).

> Darüber hinaus kann ein Temperaturderating des Prozessanschlusses, z. B. bei Flanschen, den zulässigen Prozessdruckbereich entsprechend der jeweiligen Norm einschränken.



Hinweis:

Damit kein Schaden am Gerät entsteht, darf ein Prüfdruck den angegebenen MWP nur kurzzeitig um das 1,5-fache bei Referenztemperatur überschreiten.

Zulässiger Prozessdruck (MWP) - Montagezubehör Der zulässige Prozessdruckbereich wird auf dem Typschild angegeben. Das Gerät darf mit diesen Drücken nur betrieben werden, wenn das verwendete Montagezubehör diese Werte ebenfalls erfüllt. Stellen Sie dies durch geeignete Flansche, Einschweißstutzen, Spannringe bei Clamp-Anschlüssen, Dichtungen etc. sicher.

Schutz vor Feuchtigkeit

Schützen Sie Ihr Gerät durch folgende Maßnahmen gegen das Eindringen von Feuchtigkeit:

 Passendes Anschlusskabel verwenden (siehe Kapitel "An die Spannungsversorgung anschließen")



- Kabelverschraubung bzw. Steckverbinder fest anziehen
- Anschlusskabel vor Kabelverschraubung bzw. Steckverbinder nach unten führen

Dies gilt vor allem bei Montage im Freien, in Räumen, in denen mit Feuchtigkeit zu rechnen ist (z. B. durch Reinigungsprozesse) und an gekühlten bzw. beheizten Behältern.



Hinweis:

Stellen Sie sicher, dass während der Installation oder Wartung keine Feuchtigkeit oder Verschmutzung in das Innere des Gerätes gelangen kann.

Stellen Sie zur Erhaltung der Geräteschutzart sicher, dass der Gehäusedeckel im Betrieb geschlossen und ggfs. gesichert ist.

4.2 Montagehinweise

Radarsensoren zur Füllstandmessung senden elektromagnetische Wellen aus. Die Polarisation ist die Richtung des elektrischen Anteils dieser Wellen.

Die Polarisation ist durch eine Markierung am Gehäuse gekennzeichnet, siehe nachfolgende Zeichnung:



Abb. 3: Lage der Polarisation

1 Markierung zur Kennzeichnung der Polarisation

Hinweis:

Durch Drehen des Gehäuses ändert sich die Polarisation und damit die Auswirkung von Störechos auf den Messwert. Beachten Sie dies bei der Montage bzw. bei nachträglichen Veränderungen.

Montageposition Montieren Sie das Gerät an einer Position, die mindestens 200 mm (7.874 in) von der Behälterwand entfernt ist. Bei einer mittigen Montage des Gerätes in Behältern mit Klöpper- oder Runddecken können Vielfachechos entstehen, die jedoch durch einen entsprechenden Abgleich ausgeblendet werden können (siehe Kapitel "In Betrieb nehmen").

> Wenn Sie diesen Abstand nicht einhalten können, sollten Sie bei der Inbetriebnahme eine Störsignalausblendung durchführen. Dies gilt vor allem, wenn Anhaftungen an der Behälterwand zu erwarten sind. In diesem Fall empfiehlt es sich, die Störsignalausblendung zu einem späteren Zeitpunkt mit vorhandenen Anhaftungen zu wiederholen.

Polarisation







Abb. 4: Montage des Radarsensors an runden Behälterdecken

Bei Behältern mit konischem Boden kann es vorteilhaft sein, das Gerät in Behältermitte zu montieren, da die Messung dann bis zum Boden möglich ist.



Abb. 5: Montage des Radarsensors an Behältern mit konischem Boden

Die Mitte der Antennenlinse ist der Beginn des Messbereichs und gleichzeitig die Bezugsebene für den Min.-/Max.-Abgleich, siehe folgende Grafik:



Abb. 6: Bezugsebene

1 Bezugsebene

Einströmendes Medium

Bezugsebene

Montieren Sie die Geräte nicht über oder in den Befüllstrom. Stellen Sie sicher, dass Sie die Mediumoberfläche erfassen und nicht das einströmende Medium.





Abb. 7: Montage des Radarsensors bei einströmendem Medium

Gewinde- und Rohrstutzen

Bei Gewindeanschluss sollte der Antennenrand mindestens 5 mm (0.2 in) aus dem Stutzen herausragen.



Abb. 8: Gewindemontage

Bei guten Reflexionseigenschaften des Mediums können Sie den VEGAPULS 11 auch auf Rohrstutzen montieren, die länger als die Antenne sind. Das Stutzenende sollte in diesem Fall glatt und gratfrei, wenn möglich sogar abgerundet sein.

Richtwerte für die Stutzenlängen finden Sie in der nachfolgenden Abbildung bzw. Tabelle. Die Werte wurde aus typischen Anwendungen abgeleitet. Abweichend von den vorgeschlagenen Abmessungen sind auch größere Stutzenlängen möglich, allerdings müssen die örtlichen Gegebenheiten berücksichtigt werden.



Abb. 9: Rohrstutzenmontage

Stutzendurchmesser d		Stutzenlänge h		
40 mm	1½"	≤ 150 mm	≤ 5.9 in	
50 mm	2"	≤ 200 mm	≤ 7.9 in	
80 mm	3"	≤ 300 mm	≤ 11.8 in	
100 mm	4"	≤ 400 mm	≤ 15.8 in	
150 mm	6"	≤ 600 mm	≤ 23.6 in	

Hinweis:

Bei der Montage auf längeren Rohrstutzen empfehlen wir, eine Störsignalausblendung durchzuführen (siehe Kapitel "*Parametrierung*").

58350-DE-241113



Behältereinbauten Der Einbauort des Radarsensors sollte so gewählt werden, dass keine Einbauten die Radarsignale kreuzen.

Behältereinbauten, wie z. B. Leitern, Grenzschalter, Heizschlangen, Behälterverstrebungen etc. können Störechos verursachen und das Nutzecho beeinträchtigen. Achten Sie bei der Projektierung Ihrer Messstelle auf eine möglichst "*freie Sicht*" der Radarsignale zum Medium.

Bei vorhandenen Behältereinbauten sollten Sie bei der Inbetriebnahme eine Störsignalausblendung durchführen.

Wenn große Behältereinbauten wie Streben und Träger zu Störechos führen, können diese durch zusätzliche Maßnahmen abgeschwächt werden. Kleine, schräg angebaute Blenden aus Blech über den Einbauten "*streuen*" die Radarsignale und verhindern so wirkungsvoll eine direkte Störechoreflexion.



Abb. 10: Glatte Profile mit Streublenden abdecken

Ausrichtung - Flüssigkeiten

Richten Sie das Gerät in Flüssigkeiten möglichst senkrecht auf die Mediumoberfläche, um optimale Messergebnisse zu erzielen.



Abb. 11: Ausrichtung in Flüssigkeiten

Ausrichtung - Schüttgüter Um möglichst das gesamte Behältervolumen zu erfassen, sollte das Gerät so ausgerichtet werden, dass das Radarsignal den niedrigsten Behälterstand erreicht. Bei einem zylindrischen Silo mit konischem Auslauf erfolgt die Montage auf einem Drittel bis zur Hälfte des Behälterradius von außen (siehe nachfolgende Zeichnung).





Abb. 12: Montageposition und Ausrichtung

Ausrichtung

Durch entsprechende Stutzenauslegung oder mit einer Ausrichtvorrichtung lässt sich das Gerät einfach zur Behältermitte ausrichten. Der erforderliche Neigungswinkel ist abhängig von den Behälterabmessungen. Er kann einfach mit einer geeigneten Libelle oder Wasserwaage am Sensor überprüft werden.



Abb. 13: Vorschlag für den Einbau nach Ausrichtung VEGAPULS 11



Rührwerke

Die nachfolgende Tabelle gibt den erforderlichen Neigungswinkel an. Er hängt von der Messdistanz und dem Abstand "a" zwischen Behältermitte und Einbauposition ab.

Distanz d (m)	2 °	4 °	6°	8°	10°
2	0,1	0,1	0,2	0,3	0,4
4	0,1	0,3	0,4	0,6	0,7
6	0,2	0,4	0,6	0,8	1,1
8	0,3	0,6	0,8	1,1	1,4

Beispiel:

Bei einem 8 m hohen Behälter ist die Einbauposition des Sensors 0,6 m von der Behältermitte entfernt.

Aus der Tabelle kann der erforderliche Neigungswinkel von 4° abgelesen werden.

Bei Rührwerken im Behälter sollten Sie eine Störsignalausblendung bei laufendem Rührwerk durchführen. Somit ist sichergestellt, dass die Störreflektionen des Rührwerks in unterschiedlichen Positionen abgespeichert werden.





Schaumbildung

Durch Befüllung, Rührwerke oder andere Prozesse im Behälter, können sich zum Teil sehr kompakte Schäume auf der Mediumoberfläche bilden, die das Sendesignal sehr stark dämpfen.



Hinweis:

Wenn Schäume zu Messfehlern führen, sollten Sie größtmögliche Radarantennen oder alternativ Sensoren mit geführtem Radar einsetzen.

4.3 Messanordnungen - Durchfluss

Grundsätzlich ist zur Montage des Gerätes folgendes zu beachten:

Einbau auf Oberwasser- bzw. Zulaufseite

Montage

Gerinne



- Einbau mittig zum Gerinne und senkrecht zur Oberfläche der Flüssigkeit
- Abstand zur Überfallblende bzw. Venturirinne
- Abstand zur max. Höhe von Blende bzw. Gerinne für optimale Messgenauigkeit: > 250 mm (9.843 in)¹⁾
- Anforderungen aus Zulassungen zur Durchflussmessung, z. B. MCERTS

Vorgege

Vorgegebene Kurven:

Eine Durchflussmessung mit diesen Standardkurven ist sehr einfach einzurichten, da keine Dimensionsangaben des Gerinnes erforderlich sind.

- Palmer-Bowlus-Flume (Q = k x h^{1,86})
- Venturi, Trapezwehr, Rechtecküberfall (Q = k x h^{1,5})
- V-Notch, Dreiecküberfall (Q = k x h^{2,5})

Gerinne mit Abmessungen nach ISO-Standard:

Bei Auswahl dieser Kurven müssen die Dimensionsangaben des Gerinnes bekannt sein und über den Assistenten eingegeben werden. Hierdurch ist die Genauigkeit der Durchflussmessung höher als bei den vorgegebenen Kurven.

- Rechteckgerinne (ISO 4359)
- Trapezgerinne (ISO 4359)
- U-förmiges Gerinne (ISO 4359)
- Dreiecküberfall dünnwandig (ISO 1438)
- Rechtecküberfall dünnwandig (ISO 1438)
- Rechteckwehr breite Krone (ISO 3846)

Durchflussformel:

Wenn von Ihrem Gerinne die Durchflussformel bekannt ist, sollten Sie diese Option wählen, da hier die Genauigkeit der Durchflussmessung am höchsten ist.

Durchflussformel: Q = k x h^{exp}

Herstellerdefinition:

Wenn Sie ein Parshall-Gerinne des Herstellers ISCO verwenden, muss diese Option ausgewählt werden. Hiermit erhalten Sie eine hohe Genauigkeit der Durchflussmessung bei gleichzeitig einfacher Konfiguration.

Alternativ können Sie hier auch vom Hersteller bereitgestellte Q/h-Tabellenwerte übernehmen.

- ISCO-Parshall-Flume
- Q/h-Tabelle (Zuweisung von Höhe mit entsprechendem Durchfluss in einer Tabelle)

¹⁾ Der angegebene Wert berücksichtigt die Blockdistanz. Bei geringeren Abständen reduziert sich die Messgenauigkeit, siehe "Technische Daten".



• Tipp: Detail

Detaillierte Projektierungsdaten finden Sie bei den Gerinneherstellern und in der Fachliteratur.

Die folgenden Beispiele dienen als Übersicht zur Durchflussmessung.

Rechtecküberfall



Abb. 15: Durchflussmessung mit Rechtecküberfall: h_{max.} = max. Befüllung des Rechtecküberfalls

- 1 Überfallblende (Seitenansicht)
- 2 Oberwasser
- 3 Unterwasser
- 4 Überfallblende (Ansicht vom Unterwasser)



Abb. 16: Durchflussmessung mit Khafagi-Venturirinne: $h_{max} = max$. Befüllung der Rinne; B = größte Einschnürung der Rinne

- 1 Position Sensor
- 2 Venturirinne

58350-DE-241113

5

51



An die Spannungsversorgung anschließen

Anschluss vorbereiten



58350-DE-241113



Kabelschirmung und Erdung	Wir empfehlen, bei abgeschirmtem Kabel die Kabelschirmung einsei- tig auf der Versorgungsseite auf Erdpotenzial zu legen.
Kabelverschraubung	Metrische Gewinde Bei Gerätegehäusen mit metrischen Gewinden ist die Kabelver- schraubung werkseitig eingeschraubt. Sie ist durch Kunststoffstopfen als Transportschutz verschlossen.
	Sie müssen diesen Stopfen vor dem elektrischen Anschluss entfer- nen.
	NPT-Gewinde

Bei Gerätegehäusen mit selbstdichtenden NPT-Gewinden kann die Kabelverschraubung nicht werkseitig eingeschraubt werden. Die Kabeleinführung ist deshalb als Transportschutz mit einer roten Staubschutzkappe verschlossen.

Hinweis:

Um die Gehäuseschutzart sicherzustellen, müssen Sie diese Schutzkappe vor der Inbetriebnahme durch eine zugelassene NPT-Kabelverschraubung ersetzen.



Hinweis:

Beim Einschrauben der NPT-Kabelverschraubung bzw. eines Conduit-Stahlrohrs darf kein Fett verwendet werden.

Maximales Anzugsmoment siehe Kapitel "Technische Daten".

5.2 Anschließen

Der Anschluss der Spannungsversorgung und des Signalausganges erfolgt über Federkraftklemmen im Gehäuse.

Anschlussschritte

Anschlusstechnik

Gehen Sie wie folgt vor:

- 1. Gehäusedeckel abschrauben
- 2. Evtl. vorhandenes Anzeige- und Bedienmodul herausnehmen
- 3. Überwurfmutter der Kabelverschraubung lösen und Verschlussstopfen herausnehmen
- 4. Anschlusskabel ca. 10 cm (4 in) abmanteln, Aderenden ca. 1 cm (0.4 in) abisolieren
- 5. Kabel durch die Kabelverschraubung in den Sensor schieben





Abb. 17: Anschlussschritte 5 und 6

6. Aderenden nach Anschlussplan unten in die Klemmen stecken

Hinweis: Feste Leit

Feste Leiter sowie flexible Leiter mit Aderendhülsen können direkt in die Klemmenöffnungen gesteckt werden. Bei flexiblen Leitern zum Öffnen der Klemmen Betätigerhebel mit einem Schraubendreher (3 mm Klingenbreite) von der Klemmenöffnung wegschieben. Beim Loslassen werden die Klemmen wieder geschlossen.

- 7. Korrekten Sitz der Leitungen in den Klemmen durch leichtes Ziehen prüfen
- 8. Überwurfmutter der Kabelverschraubung fest anziehen. Der Dichtring muss das Kabel komplett umschließen
- 9. Evtl. vorhandenes Anzeige- und Bedienmodul wieder aufsetzen
- 10. Gehäusedeckel verschrauben

Der elektrische Anschluss ist somit fertig gestellt.



5.3 Anschlussplan

Elektronik- und Anschlussraum



Abb. 18: Anschlussraum VEGAPULS 11

1 Spannungsversorgung, Signalausgang

5.4 Einschaltphase

Nach dem Anschluss an die Spannungsversorgung führt das Gerät einen Selbsttest durch:

- Interne Prüfung der Elektronik
- Ausgangssignal wird auf Störung gesetzt

Danach wird der aktuelle Messwert auf der Signalleitung ausgegeben.



6 Zugriffsschutz

6.1 Bluetooth-Funkschnittstelle

	Geräte mit Bluetooth-Funkschnittstelle sind gegen einen uner- wünschten Zugriff von außen geschützt. Dadurch ist der Empfang von Mess- und Statuswerten sowie das Ändern von Geräteeinstellungen über diese Schnittstelle nur autorisierten Personen möglich.
Bluetooth-Zugangscode	Zum Aufbau der Bluetooth-Kommunikation über das Bedientool (Smartphone/Tablet/Notebook) ist ein Bluetooth-Zugangscode erforderlich. Dieser muss einmalig beim ersten Aufbau der Bluetooth- Kommunikation in das Bedientool eingegeben werden. Danach ist er im Bedientool gespeichert und muss nicht mehr erneut eingegeben werden.
	Der Bluetooth-Zugangscode ist für jedes Gerät individuell. Er ist bei Geräten mit Bluetooth auf dem Gerätegehäuse aufgedruckt. Zusätz- lich wird er im Informationsblatt " <i>PINs und Codes</i> " mit dem Gerät geliefert. Zusätzlich kann der Bluetooth-Zugangscode je nach Geräte- ausführung über die Anzeige- und Bedieneinheit ausgelesen werden.
	Der Bluetooth-Zugangscode kann durch den Anwender nach dem ersten Verbindungsaufbau geändert werden. Nach einer Fehleingabe des Bluetooth-Zugangscodes ist die Neueingabe erst nach Ablauf einer Wartezeit möglich. Die Wartezeit steigt mit jeder weiteren Fehl- eingabe.
Notfall-Bluetooth-Zu- gangscode	Der Notfall-Bluetooth-Zugangscode ermöglicht den Aufbau einer Bluetooth-Kommunikation für den Fall, dass der Bluetooth-Zugangs- code nicht mehr bekannt ist. Er ist nicht veränderbar. Der Notfall-Blu- etooth-Zugangscode befindet sich auf dem Informationsblatt " <i>Access</i> <i>protection</i> ". Sollte dieses Dokument verloren gehen, kann der Notfall- Bluetooth-Zugangscode bei Ihrem persönlichen Ansprechpartner nach Legitimation abgerufen werden. Die Speicherung sowie die Übertragung der Bluetooth-Zugangscodes erfolgt immer verschlüs- selt (SHA 256-Algorithmus).
	6.2 Schutz der Parametrierung
	Die Einstellungen (Parameter) des Gerätes können gegen uner- wünschte Veränderungen geschützt werden. Im Auslieferungszustand ist der Parameterschutz deaktiviert, es können alle Einstellungen vorgenommen werden.
Gerätecode	Zum Schutz der Parametrierung kann das Gerät vom Anwender mit Hilfe eines frei wählbaren Gerätecodes gesperrt werden. Die Einstel- lungen (Parameter) können danach nur noch ausgelesen, aber nicht mehr geändert werden. Der Gerätecode wird ebenfalls im Bedientool gespeichert. Er muss jedoch im Unterschied zum Bluetooth-Zugangs- code für jedes Entsperren neu eingegeben werden. Bei Benutzung der Bedien-App bzw. des DTM wird dann der gespeicherte Geräteco- de dem Anwender zum Entsperren vorgeschlagen.



Notfall-Gerätecode

Der Notfall-Gerätecode ermöglicht das Entsperren des Gerätes für den Fall, dass der Gerätecode nicht mehr bekannt ist. Er ist nicht veränderbar. Der Notfall-Gerätecode befindet sich auf dem mitgelieferten Informationsblatt "Access protection". Sollte dieses Dokument verloren gehen, kann der Notfall-Gerätecode bei Ihrem persönlichen Ansprechpartner nach Legitimation abgerufen werden. Die Speicherung sowie die Übertragung der Gerätecodes erfolgt immer verschlüsselt (SHA 256-Algorithmus).

6.3 Speicherung der Codes in myVEGA

Besitzt der Anwender ein "myVEGA"-Konto, so werden sowohl der Bluetooth-Zugangscode als auch der Gerätecode zusätzlich in seinem Konto unter "PINs und Codes" gespeichert. Der Einsatz weiterer Bedientools wird dadurch sehr vereinfacht, da alle Bluetooth-Zugangs- und Gerätecodes bei Verbindung mit dem "myVEGA"-Konto automatisch synchronisiert werden.



7 Mit Smartphone/Tablet in Betrieb nehmen (Bluetooth)

7.1 Vorbereitungen Stellen Sie sicher, dass Ihr Smartphone/Tablet die folgenden System-Systemvoraussetzungen voraussetzungen erfüllt: Betriebssystem: iOS 13 oder neuer • Betriebssystem: Android 5.1 oder neuer Bluetooth 4.0 LE oder neuer Laden Sie die VEGA Tools-App aus dem "Apple App Store", dem "Google Play Store" bzw. dem "Baidu Store" auf Ihr Smartphone oder Tablet. 7.2 Verbindung herstellen Verbindung aufbauen Starten Sie die Bedien-App und wählen Sie die Funktion "Inbetriebnahme". Das Smartphone/Tablet sucht automatisch Bluetooth-fähige Geräte in der Umgebung. Die Meldung "Verbindungsaufbau läuft" wird angezeigt. Die gefundenen Geräte werden aufgelistet und die Suche wird automatisch kontinuierlich fortgesetzt. Wählen Sie in der Geräteliste das gewünschte Gerät aus. Authentifizieren Beim ersten Verbindungsaufbau müssen sich Bedientool und Sensor gegenseitig authentifizieren. Nach der ersten korrekten Authentifizierung erfolgt jede weitere Verbindung ohne erneute Authentifizierungsabfrage. Geben Sie zur Authentifizierung im nächsten Menüfenster den Bluetooth-Zugangscode eingeben 6-stelligen Bluetooth-Zugangscode ein. Sie finden den Code außen auf dem Gerätegehäuse sowie auf dem Informationsblatt "PINs und Codes" in der Geräteverpackung. Für den allerersten Verbindungsaufbau müssen sich das Bediengerät und der Sensor gegenseitig authentifizieren. Bluetooth-Zugangscode OK Geben Sie dazu den 6-stelligen Bluetooth-Zugangscode Ihres Bluetooth-Gerätes ein.

Abb. 19: Eingabe Bluetooth-Zugangscode



Hinweis:

Wird ein falscher Code eingegeben, so ist eine erneute Eingabe erst nach einer Verzögerungszeit möglich. Diese Zeit verlängert sich nach jeder weiteren falschen Eingabe.

Die Meldung "*Warte auf Authentifizierung*" wird auf dem Smartphone/ Tablet angezeigt.



Verbindung hergestellt	Nach hergestellter Verbindung erscheint das Sensor-Bedienmenü auf dem jeweiligen Bedientool.
	Wird die Bluetooth-Verbindung unterbrochen, z. B. bei zu großer Entfernung zwischen beiden Geräten, so wird dies entsprechend auf dem Bedientool angezeigt. Wird die Verbindung wiederhergestellt, so erlischt die Meldung.
Gerätecode ändern	Eine Parametrierung des Gerätes ist nur möglich, wenn der Schutz der Parametrierung deaktiviert ist. Bei Auslieferung ist der Schutz der Parametrierung werkseitig deaktiviert, er kann jederzeit aktiviert werden.
	Es ist empfehlenswert, einen persönlichen 6-stelligen Gerätecode einzugeben. Gehen Sie hierzu zum Menü " <i>Erweiterte Funktionen</i> ", " <i>Zugriffsschutz</i> ", Menüpunkt " <i>Schutz der Parametrierung</i> ".
	7.0 Devenue duie vue a

7.3 Parametrierung

Parameter eingeben

Das Sensor-Bedienmenü ist in zwei Bereiche unterteilt, die je nach Bedientool nebeneinander oder untereinander angeordnet sind.

- Navigationsbereich
- Menüpunktanzeige

Der ausgewählte Menüpunkt ist am Farbumschlag erkennbar.



Abb. 20: Beispiel einer App-Ansicht - Inbetriebnahme Messwerte

Geben Sie die gewünschten Parameter ein und bestätigen Sie über die Tastatur oder das Editierfeld. Die Eingaben sind damit im Sensor aktiv.

Um die Verbindung zu beenden, schließen Sie die App.



	8 Mit PC/Notebook in Betrieb nehmen (Bluetooth)
	8.1 Vorbereitungen
Systemvoraussetzungen	Stellen Sie sicher, dass Ihr PC/Notebook die folgenden Systemvor- aussetzungen erfüllt:
	 Betriebssystem Windows 10 oder neuer DTM Collection 10/2020 oder neuer Bluetooth 4.0 LE oder neuer
Bluetooth-Verbindung	Aktivieren Sie die Bluetooth-Verbindung über den Projektassistenten.
	Hinweis: Ältere Systeme verfügen nicht immer über ein integriertes Bluetooth LE. In diesen Fällen ist ein Bluetooth-USB-Adapter erforderlich. Aktivieren Sie den Bluetooth-USB-Adapter über den Projektassistenten.
	Nach Aktivieren des integrierten Bluetooth bzw. des Bluetooth-USB- Adapters werden Geräte mit Bluetooth gefunden und im Projektbaum angelegt.
	8.2 Verbindung herstellen
Verbindung aufbauen	Wählen Sie im Projektbaum das gewünschte Gerät für die Online- Parametrierung aus.
Authentifizieren	Beim ersten Verbindungsaufbau müssen sich Bedientool und Gerät gegenseitig authentifizieren. Nach der ersten korrekten Authentifizie- rung erfolgt jede weitere Verbindung ohne erneute Authentifizierungs- abfrage.
Bluetooth-Zugangscode eingeben	Geben Sie dann im nächsten Menüfenster zur Authentifizierung den 6-stelligen Bluetooth-Zugangscode ein:



Gerätename				
Geräte-TAG				
Seriennummer				
Geben Sie den 6-stelligen Bluetooth-Zugangscode Ih	res Bluetooth-Ge	erätes ein.		
				anda yaraasaana
Bluetooth-Zugangscode		Bli	uetooth-Zugangs	code vergessen

Abb. 21: Eingabe Bluetooth-Zugangscode

Sie finden den Code außen auf dem Gerätegehäuse sowie auf dem Informationsblatt "*PINs und Codes*" in der Geräteverpackung.

Hinweis: Wird ein f

Wird ein falscher Code eingegeben, so ist eine erneute Eingabe erst nach einer Verzögerungszeit möglich. Diese Zeit verlängert sich nach jeder weiteren falschen Eingabe.

Die Meldung "*Warte auf Authentifizierung*" wird auf dem PC/Notebook angezeigt.

Verbindung hergestellt Nach hergestellter Verbindung erscheint der Geräte-DTM.

Wird die Verbindung unterbrochen, z. B. bei zu großer Entfernung zwischen Gerät und Bedientool, so wird dies entsprechend auf dem Bedientool angezeigt. Wird die Verbindung wiederhergestellt, so erlischt die Meldung.

Gerätecode ändern Eine Parametrierung des Gerätes ist nur möglich, wenn der Schutz der Parametrierung deaktiviert ist. Bei Auslieferung ist der Schutz der Parametrierung werkseitig deaktiviert, er kann jederzeit aktiviert werden.

Es ist empfehlenswert, einen persönlichen 6-stelligen Gerätecode einzugeben. Gehen Sie hierzu zum Menü "*Erweiterte Funktionen*", "*Zugriffsschutz*", Menüpunkt "*Schutz der Parametrierung*".

8.3 Parametrierung

Voraussetzungen

Zur Parametrierung des Gerätes über einen Windows-PC ist die Konfigurationssoftware PACTware und ein passender Gerätetreiber (DTM) nach dem FDT-Standard erforderlich. Die jeweils aktuelle PACTware-Version sowie alle verfügbaren DTMs sind in einer DTM Collection zusammengefasst. Weiterhin können die DTMs in andere Rahmenapplikationen nach FDT-Standard eingebunden werden.



- Messtellername - Anverding - Acyletch Breetete Fuelds B Dagroce	te	Abject	
		Diotoric A (Max-Abgleich) Diotoric B (Min-Abgleich)	0 mn
Softwarevention	0.3.0/PRE08		
Serennummer	10000911		
Gecilestatus	OK		
Distanz 3597	•		

Abb. 22: Beispiel einer DTM-Ansicht - Inbetriebnahme Sensorabgleich



9 Bedienmenü

9.1 Menüübersicht

Startbild

Aktuelle Messwerte	Gerätestatus
Prozent, Füllhöhe, Distanz, Messsicherheit, Elektronik-	OK, Fehleranzeige
Pro	Dzent, Füllhöhe, Distanz, Messsicherheit, Elektronik- nperatur, Messrate etc.

Grundfunktionen

Menüpunkt	Auswahl	Basiseinstellungen
Messstellenname	Alphanumerische Zeichen	Sensor
Medium	Flüssigkeit	Flüssigkeit
	Schüttgut	
Anwendung Flüssigkeit	Lagertank, Rührwerksbehälter, Dosierbehälter, Pumpsta- tion/Pumpenschacht, Regenüberlaufbecken, Behälter/ Sammelbecken, Kunststofftank (Messung durch Tank- decke), Mobiler Kunstofftank (IBC), Pegelmessung in Gewässern, Durchflussmessung Gerinne/Überfall, De- monstration	Lagertank
Anwendung Schüttgut	Silo (schlank und hoch), Bunker (großvolumig), Halde (Punktmessung/Profilerfassung), Brecher, Demonstration	Silo (schlank und hoch)
Einheiten	Distanzeinheit des Gerätes	Distanz in m
	Temperatureinheit des Gerätes	Temperatur in °C
Abgleich	MaxAbgleich (Distanz A)	MaxAbgleich
	MinAbgleich (Distanz B)	0.000 m
		MinAbgleich 8.000 m

Erweiterte Funktionen

Menüpunkt	Auswahl	Basiseinstellungen
Dämpfung	Integrationszeit	0 s
Stromausgang	Ausgangskennlinie	0 100 % entspricht 4 20 mA
	Strombereich	3,8 20,5 mA
	Verhalten bei Störung	< 3,6 mA
Linearisierung	Linearisierungstyp	Linear
	Zwischenhöhe	
Skalierung	Skalierungsgröße	Volumen
	Skalierungseinheit	1
	Skalierungsformat	
	100 % entspricht	100
	0 % entspricht	01



Menüpunkt	Auswahl	Basiseinstellungen
Display	Sprache des Menüs	-
	Anzeigewert	Distanz
	Beleuchtung	Ein
Zugriffsschutz	Bluetooth-Zugangscode	-
	Schutz der Parametrierung	Deaktiviert
Störsignalausblendung	Neu anlegen, erweitern, löschen, manueller Eintrag	-
	Gelotete Distanz zum Füllgut	0 m
Störverhalten	Letzter Messwert, Wartungsmeldung, Störmeldung	Letzter Messwert
	Zeit bis Störmeldung	15 s
Reset	Auslieferungszustand, Basiseinstellungen	-
Betriebsart	Betriebsart 1: EU, Albanien, Andorra, Aserbaidschan, Australien, Belarus, Bosnien und Herzegowina, Groß- britannien, Island, Kanada, Liechtenstein, Moldawien, Monaco, Montenegro, Neuseeland, Nord-Mazedonien, Norwegen, San Marino, Saudi-Arabien, Schweiz, Serbi- en, Südafrika, Türkei, Ukraine, USA	Betriebsart 1
	Betriebsart 2: Südkorea, Taiwan, Thailand	
	Betriebsart 3: Indien, Malaysia	
	Betriebsart 4: Russland, Kasachstan	
Statussignale	Funktionskontrolle	Ein
	Wartungsbedarf	Aus
	Außerhalb der Spezifikation	Aus

Diagnose

Menüpunkt	Auswahl	Basiseinstellungen
Status	Gerätestatus	-
	Parameteränderungszähler	
	Messwertstatus	
	Status Ausgang	
	Status zusätzliche Messwerte	
Echokurve	Anzeige der Echokurve	-
Schleppzeiger	Schleppzeiger Distanz, Messsicherheit, Messrate, Elekt- roniktemperatur	-
Messwerte	Messwerte	-
	Zusätzliche Messwerte	
	Ausgänge	
Sensorinformation	Gerätename, Seriennummer, Hard-/Softwareversion, De- vice Revision, Werkskalibrierdatum	-
Sensormerkmale	Sensormerkmale aus Bestelltext	-
Simulation	Messwert	-
	Simulationswert	
Messwertspeicher (DTM)	Anzeige Messwertspeicher aus DTM	

58350-DE-241113



Anwendung

9.2 Beschreibung der Anwendungen

Dieser Menüpunkt ermöglicht es Ihnen, den Sensor optimal an die Anwendung, den Einsatzort und die Messbedingungen anzupassen. Die Einstellmöglichkeiten hängen von der unter "*Medium*" getroffenenen Auswahl "*Flüssigkeit*" oder "*Schüttgut*" ab.

Die Behälter sowie die Mess- und Prozessbedingungen werden im Folgenden als Übersicht beschrieben.

Anwendung - Flüssigkeit Bei "Flüssigkeit" liegen den Anwendungen folgende Merkmale zugrunde, auf die die Messeigenschaft des Sensors jeweils abgestimmt wird:

Lagertank

- Behälter:
 - Großvolumig
 - Stehend zylindrisch, liegend rund
- Prozess-/Messbedingungen:
 - Langsame Befüllung und Entleerung
 - Ruhige Mediumoberfläche
 - Mehrfachreflektionen von klöpperförmiger Behälterdecke
 - Kondensatbildung

Rührwerksbehälter

- Behälter:
 - Große Rührwerksflügel aus Metall
 - Einbauten wie Strömungsbrecher, Heizschlangen
 - Stutzen
- Prozess-/Messbedingungen:
 - Häufige, schnelle bis langsame Befüllung und Entleerung
 - Stark bewegte Oberfläche, Schaum- und starke Trombenbildung
 - Mehrfachreflektionen durch klöpperförmige Behälterdecke
 - Kondensatbildung, Produktablagerungen am Sensor
- Weitere Empfehlungen

Dosierbehälter

- Behälter:
 - Kleine Behälter
- Prozess-/Messbedingungen:
 - Häufige und schnelle Befüllung/Entleerung
 - Beengte Einbausituation
 - Mehrfachreflektionen durch klöpperförmige Behälterdecke
 - Produktablagerungen, Kondensat- und Schaumbildung

Pumpstation/Pumpenschacht

- Prozess-/Messbedingungen:
 - Teilweise stark bewegte Oberfläche
 - Einbauten wie Pumpen und Leitern
 - Mehrfachreflektionen durch flache Behälterdecke
 - Schmutz- und Fettablagerungen an Schachtwand und Sensor



- Kondensatbildung am Sensor
- Weitere Empfehlungen
 - Störsignalausblendung über das Bedientool

Regenüberlaufbecken

- Behälter
 - Gro
 Gro
 Gvolumig
 - Teilweise unterirdisch eingebaut
- Prozess-/Messbedingungen:
 - Teilweise stark bewegte Oberfläche
 - Mehrfachreflektionen durch flache Behälterdecke
 - Kondensatbildung, Schmutzablagerungen am Sensor
 - Überflutung der Sensorantenne

Behälter/Sammelbecken

- Behälter:
 - Großvolumig
 - Stehend zylindrisch oder rechteckig
- Prozess-/Messbedingungen:
 - Langsame Befüllung und Entleerung
 - Ruhige Mediumoberfläche
 - Kondensatbildung

Kunststofftank (Messung durch die Tankdecke)

- Prozess-/Messbedingungen:
 - Messung je nach Anwendung durch die Tankdecke
 - Kondensatbildung an der Kunststoffdecke
 - Bei Außenanlagen Ablagerung von Wasser oder Schnee auf der Behälterdecke möglich
- Weitere Empfehlungen
 - Bei Messung durch die Tankdecke Störsignalausblendung über das Bedientool
 - Bei Messung durch die Tankdecke im Außenbereich Schutzdach f
 ür die Messstelle

Mobiler Kunststofftank (IBC)

- Prozess-/Messbedingungen:
 - Material und Dicke unterschiedlich
 - Messung je nach Anwendung durch die Behälterdecke
 - Veränderte Reflexionsbedingungen sowie Messwertsprünge bei Behälterwechsel
- Weitere Empfehlungen
 - Bei Messung durch die Tankdecke Störsignalausblendung über das Bedientool
 - Bei Messung durch die Tankdecke im Außenbereich Schutzdach f
 ür die Messstelle

Pegelmessung in Gewässern

- Prozess-/Messbedingungen:
 - Langsame Pegeländerung
 - Hohe Dämpfung des Ausgangssignals bei Wellenbildung
 - Eis- und Kondensatbildung an der Antenne möglich
 - Schwemmgut sporadisch auf der Wasseroberfläche



Durchflussmessung Gerinne/Überfall

- Prozess-/Messbedingungen:
 - Langsame Pegeländerung
 - Ruhige bis bewegte Wasseroberfläche
 - Messung oft aus kurzer Distanz mit Forderung nach genauem Messergebnis
 - Eis- und Kondensatbildung an der Antenne möglich

Demonstration

- Anwendungen, die nicht typische Füllstandmessungen sind, z. B. Gerätetests
 - Gerätedemonstration
 - Objekterkennung/-überwachung
 - Schnelle Positionsänderungen einer Messplatte bei Funktionspr
 üfung

Anwendung - Schüttgut Bei "Schüttgut" liegen den Anwendungen folgende Merkmale zugrunde, auf die die Messeigenschaft des Sensors jeweils abgestimmt wird:

Silo (schlank und hoch)

- Prozess-/Messbedingungen:
 - Störreflexionen durch Schweißnähte am Behälter
 - Mehrfachechos/Diffuse Reflexionen durch ung
 ünstige Sch
 üttlagen mit feiner K
 örnung
 - Variierende Schüttlagen durch Abzugstrichter und Befüllkegel
- Weitere Empfehlungen
 - Störsignalausblendung über das Bedientool
 - Ausrichtung der Messung auf den Siloauslauf

Bunker (großvolumig)

- Prozess-/Messbedingungen:
 - Großer Abstand zum Medium
 - Steile Schüttwinkel, ungünstige Schüttlagen durch Abzugstrichter und Befüllkegel
 - Diffuse Reflexionen durch strukturierte Behälterwände oder Einbauten
 - Mehrfachechos/Diffuse Reflexionen durch ung
 ünstige Sch
 üttlagen mit feiner K
 örnung
 - Wechselnde Signalverhältnisse beim Abrutschen großer Materialmengen
- Weitere Empfehlungen
 - Störsignalausblendung über das Bedientool

Halde (Punktmessung/Profilerfassung)

- Prozess-/Messbedingungen:
 - Messwertsprünge z. B. durch Haldenprofil und Traversen
 - Große Schüttwinkel, variierende Schüttlagen
 - Messung dicht am Befüllstrom
 - Sensormontage am beweglichen Förderband

Brecher

Prozess-/Messbedingungen:



- Messwertsprünge und variierende Schüttlagen, z. B. durch LKW-Befüllung
- Schnelle Reaktionsgeschwindigkeit
- Großer Abstand zum Medium
- Störreflexionen durch Einbauten oder Schutzeinrichtungen
- Weitere Empfehlungen
 - Störsignalausblendung über das Bedientool

Demonstration

- Anwendungen, die nicht typische Füllstandmessungen sind
 - Gerätedemonstration
 - Objekterkennung/-überwachung
 - Messwertüberprüfung mit höherer Messgenauigkeit bei Reflexion ohne Schüttgut, z. B. über eine Messplatte



10 Diagnose und Service

10.1 Instandhalten

Wartung	Bei bestimmungsgemäßer Verwendung ist im Normalbetrieb keine besondere Wartung erforderlich.
Vorkehrungen gegen Anhaftungen	Bei manchen Anwendungen können Füllgutanhaftungen am An- tennensystem das Messergebnis beeinflussen. Treffen Sie deshalb je nach Sensor und Anwendung Vorkehrungen, um eine starke Verschmutzung des Antennensystems zu vermeiden. Ggf. ist das Antennensystem in bestimmten Abständen zu reinigen.
Reinigung	 Die Reinigung trägt dazu bei, dass Typschild und Markierungen auf dem Gerät sichtbar sind. Beachten Sie hierzu folgendes: Nur Reinigungsmittel verwenden, die Gehäuse, Typschild und Dichtungen nicht angreifen Nur Reinigungsmethoden einsetzen, die der Geräteschutzart entsprechen
	10.2 Störungen beseitigen
Verhalten bei Störungen	Es liegt in der Verantwortung des Anlagenbetreibers, geeignete Maß- nahmen zur Beseitigung aufgetretener Störungen zu ergreifen.
Störungsursachen	 Das Gerät bietet Ihnen ein Höchstmaß an Funktionssicherheit. Dennoch können während des Betriebes Störungen auftreten. Diese können z. B. folgende Ursachen haben: Sensor Prozess Spannungsversorgung Signalauswertung
Störungsbeseitigung	Die ersten Maßnahmen sind:
	 Auswertung von Fehlermeldungen Überprüfung des Ausgangssignals Behandlung von Messfehlern
	Weitere umfassende Diagnosemöglichkeiten bieten Ihnen ein Smartphone/Tablet mit der Bedien-App bzw. ein PC/Notebook mit der Software PACTware und dem passenden DTM. In vielen Fällen lassen sich die Ursachen auf diesem Wege feststellen und die Störungen so beseitigen.
Verhalten nach Störungs- beseitigung	Je nach Störungsursache und getroffenen Maßnahmen sind ggf. die in Kapitel " <i>In Betrieb nehmen</i> " beschriebenen Handlungsschritte erneut zu durchlaufen bzw. auf Plausibilität und Vollständigkeit zu überprüfen.



24 Stunden Service- Hotline	Sollten diese Maßnahmen dennoch zu keinem Ergebnis führen, rufen Sie in dringenden Fällen die VEGA Service-Hotline an unter Tel. +49 1805 858550.
	Die Hotline steht Ihnen auch außerhalb der üblichen Geschäftszeiten an 7 Tagen in der Woche rund um die Uhr zur Verfügung.
	Da wir diesen Service weltweit anbieten, erfolgt die Unterstützung in englischer Sprache. Der Service ist kostenfrei, es fallen lediglich die üblichen Telefongebühren an.

10.3 Diagnose, Fehlermeldungen

4 ... 20 mA-Signal

Schließen Sie gemäß Anschlussplan ein Multimeter im passenden Messbereich an. Die folgende Tabelle beschreibt mögliche Fehler im Stromsignal und hilft bei der Beseitigung:

Fehler	Ursache	Beseitigung
4 20 mA-Signal nicht stabil	Messgröße schwankt	Dämpfung einstellen
4 20 mA-Signal fehlt	Elektrischer Anschluss fehlerhaft	Anschluss prüfen, ggf. korrigieren
	Spannungsversorgung fehlt	Leitungen auf Unterbrechung prüfen, ggf. reparieren
	Betriebsspannung zu niedrig, Bürden- widerstand zu hoch	Prüfen, ggf. anpassen
Stromsignal größer 22 mA, kleiner 3,6 mA	Sensorelektronik defekt	Gerät austauschen bzw. je nach Gerä- teausführung zur Reparatur einsenden

10.4 Statusmeldungen nach NE 107

Das Gerät verfügt über eine Selbstüberwachung und Diagnose nach NE 107 und VDI/VDE 2650. Zu den in den folgenden Tabellen angegebenen Statusmeldungen sind detailliertere Fehlermeldungen unter dem Menüpunkt "*Diagnose*" über das jeweilige Bedientool ersichtlich.

Statusmeldungen

Die Statusmeldungen sind in folgende Kategorien unterteilt:

- Ausfall
- Funktionskontrolle
- Außerhalb der Spezifikation
- Wartungsbedarf

und durch Piktogramme verdeutlicht:



Abb. 23: Piktogramme der Statusmeldungen

- 1 Ausfall (Failure) rot
- 2 Außerhalb der Spezifikation (Out of specification) gelb
- 3 Funktionskontrolle (Function check) orange
- 4 Wartungsbedarf (Maintenance) blau



Ausfall (Failure):

Aufgrund einer erkannten Funktionsstörung im Gerät gibt das Gerät ein Ausfallsignal aus.

Diese Statusmeldung ist immer aktiv. Eine Deaktivierung durch den Anwender ist nicht möglich.

Funktionskontrolle (Function check):

Am Gerät wird gearbeitet, der Messwert ist vorübergehend ungültig (z. B. während der Simulation).

Diese Statusmeldung ist per Default inaktiv.

Außerhalb der Spezifikation (Out of specification):

Der Messwert ist unsicher, da die Gerätespezifikation überschritten ist (z. B. Elektroniktemperatur).

Diese Statusmeldung ist per Default inaktiv.

Wartungsbedarf (Maintenance):

Durch externe Einflüsse ist die Gerätefunktion eingeschränkt. Die Messung wird beeinflusst, der Messwert ist noch gültig. Gerät zur Wartung einplanen, da Ausfall in absehbarer Zeit zu erwarten ist (z. B. durch Anhaftungen).

Diese Statusmeldung ist per Default inaktiv.

Code	Ursache	Beseitigung
Textmeldung		
F013	Kein Messwert in der Einschaltphase oder	Einbau und/oder Parametrierung prüfen
Kein Messwert vorhan-	wahrend des Betriebes	bzw. korrigieren
den	Sensor gekippt	Antennensystem reinigen
F017	Abgleich nicht innerhalb der Spezifikation	Abgleich entsprechend der Grenzwerte
Abgleichspanne zu klein		ändern (Differenz zwischen Min. und Max. ≥ 10 mm)
F025	Stützstellen sind nicht stetig steigend,	Linearisierungstabelle prüfen
Fehler in der Linearisie-	z. B. unlogische Wertepaare	Tabelle löschen/neu anlegen
rungstabelle		
F036	Prüfsummenfehler bei fehlgeschlagenem	Softwareupdate wiederholen
Keine lauffähige Soft-	oder abgebrochenem Softwareupdate	Gerät zur Reparatur einsenden
ware		
F040	Grenzwertüberschreitung in der Signal-	Gerät neu starten
Fehler in der Elektronik	verarbeitung	Gerät zur Reparatur einsenden
	Hardwarefehler	
F080	Allgemeiner Softwarefehler	Gerät neu starten
Allgemeiner Soft- warefehler		
F105	Gerät befindet sich noch in der Einschalt-	Ende der Einschaltphase abwarten
Ermittle Messwert	phase, der Messwert konnte noch nicht ermittelt werden	Dauer je nach Messumgebung und Para- metrierung bis zu 3 Minuten

Failure



Code	Ursache	Beseitigung
Textmeldung		
F260	Prüfsummenfehler in den Kalibrierwerten	Gerät zur Reparatur einsenden
Fehler in der Kalibrie- rung	Fehler im EEPROM	
E261	Fehler bei der Inbetriebnahme	Inbetriebnahme wiederholen
Fehler in der Geräteein-	Störsignalausblendung fehlerhaft	Beset durchführen
stellung	Fehler beim Ausführen eines Resets	neset durchiumen
F265	Programmablauf der Messfunktion gestört	Gerät startet automatisch neu
Messfunktion gestört		

Function check

Code	Ursache	Beseitigung
Textmeldung		
C700	Eine Simulation ist aktiv	Simulation beenden
Simulation aktiv		Automatisches Ende nach 60 Minuten ab- warten

Out of specification

Code	Ursache	Beseitigung
Textmeldung		
S600	Temperatur der Elektronik im nicht spezifi-	Umgebungstemperatur prüfen
Unzulässige Elektronik- temperatur	zierten Bereich	Elektronik isolieren
S601	Gefahr der Überfüllung des Behälters	Sicherstellen, dass keine weitere Befül-
Überfüllung		Füllstand im Dahälter pröfen
		Fullstand im Benalter prulen
S603	Klemmenspannung zu klein	Klemmenspannung prüfen, Betriebsspan-
Unzulässige Versor- gungsspannung		nung erhöhen

Maintenance

Code	Ursache	Beseitigung
Textmeldung		
M500	Beim Reset auf Auslieferungszustand	Reset wiederholen
Fehler im Auslieferungs- zustand	konnten die Daten nicht wiederhergestellt werden	XML-Datei mit Sensordaten in Sensor la- den
M501	Hardwarefehler EEPROM	Gerät zur Reparatur einsenden
Fehler im Auslieferungs- zustand		
M507	Fehler bei der Inbetriebnahme	Reset durchführen und Inbetriebnahme
Fehler in der Geräteein- Fehl	Fehler beim Ausführen eines Resets	wiederholen
stellung	Störsignalausblendung fehlerhaft	



Code	Ursache	Beseitigung
Textmeldung		
M508 Keine lauffähige Blue-	Prüfsummenfehler in Bluetooth-Software	Softwareupdate durchführen
MEOD	Cofficiency indexe läuft	Warten his CW/ Undets shoesehlessen ist
Softwareupdate läuft	Softwareupdate lauft	vvarten, bis Sw-Opdate abgeschlossen ist
M510	Kommunikation zwischen Hauptelektronik	Verbindungsleitung zum Display prüfen
Keine Kommunikation mit dem Hauptcontroller	und Displaymodul gestört	Gerät zur Reparatur einsenden
M511	Eine Softwareeinheit benötigt ein Soft-	Softwareupdate durchführen
Inkonsistente Soft- warekonfiguration	wareupdate	

10.5 Behandlung von Messfehlern

Die unten stehenden Tabellen geben typische Beispiele für anwendungsbedingte Messfehler an.

Die Bilder in der Spalte "*Fehlerbeschreibung*" zeigen den tatsächlichen Füllstand als gestrichelte und den ausgegebenen Füllstand als durchgezogene Linie.



1 Tatsächlicher Füllstand

2 Vom Sensor angezeigter Füllstand



Hinweis:

Bei konstant ausgegebenem Füllstand könnte die Ursache auch die Störungseinstellung des Stromausganges auf "*Wert halten*" sein.

Bei zu geringem Füllstand könnte die Ursache auch ein zu hoher Leitungswiderstand sein.

Flüssigkeiten: Messfehler bei konstantem Füllstand

Fehlerbeschreibung	Ursache	Beseitigung
Messwert zeigt zu geringen	Min/MaxAbgleich nicht korrekt	Min/MaxAbgleich anpassen
bzw. zu hohen Fullstand	Linearisierungskurve falsch	Linearisierungskurve anpassen



Fehlerbeschreibung	Ursache	Beseitigung
Messwert springt Richtung 100 %	Prozessbedingt sinkt die Amplitude des Füllstandechos	Störsignalausblendung durchführen
10001	Störsignalausblendung wurde nicht durchgeführt	
2	Amplitude oder Ort eines Störsignals hat sich geändert (z. B. Kondensat, Produktablagerungen); Störsignalaus- blendung passt nicht mehr	Ursache der veränderten Störsignale ermitteln, Störsignalausblendung z. B. mit Kondensat durchführen.

Flüssigkeiten: Messfehler bei Befüllung

Fehlerbeschreibung	Ursache	Beseitigung
Messwert bleibt bei der Be- füllung stehen	Störsignale im Nahbereich zu groß bzw. Füllstandecho zu klein Starke Schaum- oder Trombenbildung MaxAbgleich nicht korrekt	Störsignale im Nahbereich beseitigen Messstelle prüfen: Antenne sollte aus dem Gewindestutzen ragen, evtl. Stö- rechos durch Flanschstutzen? Verschmutzungen an der Antenne be- seitigen Bei Störungen durch Einbauten im Nah- bereich, Polarisationsrichtung ändern Störsignalausblendung neu anlegen MaxAbgleich anpassen
Messwert springt bei der Be- füllung in Richtung 0 %	Füllstandecho kann an einer Stör- signalstelle nicht vom Störsignal unterschieden werden (springt auf Viel- fachecho)	Bei Störungen durch Einbauten im Nah- bereich: Polarisationsrichtung ändern Günstigere Einbauposition wählen
Messwert springt bei Befül- lung Richtung 100 %	Durch starke Turbulenzen und Schaum- bildung beim Befüllen sinkt die Amplitude des Füllstandechos. Mess- wert springt auf Störsignal	Störsignalausblendung durchführen
Messwert springt bei Befül- lung sporadisch auf 100 %	Variierendes Kondensat oder Ver- schmutzungen an der Antenne	Störsignalausblendung durchführen oder Störsignalausblendung mit Kon- densat/Verschmutzung im Nahbereich durch Editieren erhöhen
Messwert springt auf ≥ 100 % bzw. 0 m Distanz	Füllstandecho wird im Nahbereich we- gen Schaumbildung oder Störsignalen im Nahbereich nicht mehr detektiert. Sensor geht in die Überfüllsicherheit. Es wird der max. Füllstand (0 m Distanz) sowie die Statusmeldung "Überfüllsi- cherheit" ausgegeben.	Messstelle prüfen: Antenne sollte aus dem Gewindestutzen ragen, evtl. Stö- rechos durch Flanschstutzen? Verschmutzungen an der Antenne be- seitigen



Flüssigkeiten: Messfehler bei Entleerung

Fehlerbeschreibung	Ursache	Beseitigung
Messwert bleibt beim Entlee- ren im Nahbereich stehen	Störsignal größer als Füllstandecho Füllstandecho zu klein	Messstelle prüfen: Antenne sollte aus dem Gewindestutzen ragen, evtl. Stö- rechos durch Flanschstutzen?
		Verschmutzungen an der Antenne be- seitigen
0 toma		Bei Störungen durch Einbauten im Nah- bereich: Polarisationsrichtung ändern
		Nach Beseitigung der Störsignale muss Störsignalausblendung gelöscht wer- den. Neue Störsignalausblendung durchführen
Messwert springt beim Ent- leeren sporadisch Richtung 100 %	Variierendes Kondensat oder Ver- schmutzungen an der Antenne	Störsignalausblendung durchführen oder Störsignalausblendung im Nahbe- reich durch Editieren erhöhen
		Bei Schüttgütern Radarsensor mit Luft- spülanschluss verwenden

Schüttgüter: Messfehler bei konstantem Füllstand

Fehlerbeschreibung	Ursache	Beseitigung
Messwert zeigt zu geringen	Min/MaxAbgleich nicht korrekt	Min/MaxAbgleich anpassen
bzw. zu hohen Füllstand	Linearisierungskurve falsch	Linearisierungskurve anpassen
Messwert springt Richtung 100 %	Prozessbedingt sinkt die Amplitude des Produktechos	Störsignalausblendung durchführen
Tenel	Störsignalausblendung wurde nicht durchgeführt	
σ <u>σ</u>	Amplitude oder Ort eines Störsignals hat sich geändert (z. B. Kondensat, Produktablagerungen); Störsignalaus- blendung passt nicht mehr	Ursache der veränderten Störsignale ermitteln, Störsignalausblendung z. B. mit Kondensat durchführen.

Schüttgüter: Messfehler bei Befüllung

Fehlerbeschreibung	Ursache	Beseitigung
Messwert springt bei der Be- füllung in Richtung 0 %	Füllstandecho kann an einer Stör- signalstelle nicht vom Störsignal unterschieden werden (springt auf Viel- fachecho)	Störsignal beseitigen/reduzieren: stö- rende Einbauten durch Ändern der Polarisationsrichtung minimieren Günstigere Einbauposition wählen
	Querreflexion an einem Abzugstrichter, Amplitude des Echos der Querreflexion größer als das Füllstandecho	Sensor auf gegenüberliegende Trich- terwand ausrichten, Kreuzung mit Befüllstrom vermeiden



Fehlerbeschreibung	Ursache	Beseitigung
Messwert schwankt um 10 20 %	Diverse Echos von einer nicht ebenen Mediumoberfläche, z. B. bei Schütt- kegel	Parameter Mediumtyp prüfen, ggf. an- passen Einbauposition und Sensorausrichtung optimieren
	Reflexionen von der Mediumoberfläche über die Behälterwand (Ablenkung)	Günstigere Einbauposition wählen, Sensorausrichtung optimieren, z. B. mit Schwenkhalterung
Messwert springt bei Befül- lung sporadisch auf 100 %	Veränderliches Kondensat oder Ver- schmutzungen an der Antenne	Störsignalausblendung durchführen oder Störsignalausblendung mit Kon- densat/Verschmutzung im Nahbereich durch Editieren erhöhen

Schüttgüter: Messfehler bei Entleerung

Fehlerbeschreibung	Ursache	Beseitigung
Messwert bleibt beim Entlee- ren im Nahbereich stehen	Störsignal größer als Füllstandecho bzw. Füllstandecho zu klein	Störsignale im Nahbereich beseitigen. Dabei prüfen: Antenne muss aus dem Stutzen ragen
		Verschmutzungen an der Antenne be- seitigen
8 tine		Störende Einbauten im Nahbereich durch Ändern der Polarisationsrichtung minimieren
		Nach Beseitigung der Störsignale muss Störsignalausblendung gelöscht wer- den. Neue Störsignalausblendung durchführen
Messwert springt beim Ent- leeren sporadisch Richtung 100 %	Veränderliches Kondensat oder Ver- schmutzungen an der Antenne	Störsignalausblendung durchführen oder Störsignalausblendung im Nahbe- reich durch Editieren erhöhen
Messwert schwankt um 10 20 %	Diverse Echos von einer nicht ebenen Mediumoberfläche, z. B. bei Ab- zugstrichter	Parameter Mediumtyp prüfen, ggf. an- passen
The state of the s	Reflexionen von der Mediumoberfläche über die Behälterwand (Ablenkung)	Einbauposition und Sensorausrichtung optimieren

10.6 Softwareupdate

Ein Update der Gerätesoftware erfolgt über Bluetooth.

Dazu sind folgende Komponenten erforderlich:

- Gerät
- Spannungsversorgung
- PC/Notebook mit PACTware/DTM und Bluetooth-USB-Adapter



• Aktuelle Gerätesoftware als Datei

Die aktuelle Gerätesoftware sowie detaillierte Informationen zur Vorgehensweise finden Sie im Downloadbereich auf <u>www.vega.com</u>.



Vorsicht: Geräte mit Zulassungen können an bestimmte Softwarestände gebunden sein. Stellen Sie deshalb sicher, dass bei einem Softwareupdate die Zulassung wirksam bleibt.

Detaillierte Informationen finden Sie im Downloadbereich auf www.vega.com.

10.7 Vorgehen im Reparaturfall

Auf unserer Homepage finden Sie detaillierte Informationen zur Vorgehensweise im Reparaturfall.

Damit wir die Reparatur schnell und ohne Rückfragen durchführen können, generieren Sie dort mit den Daten Ihres Gerätes ein Geräterücksendeblatt.

Folgendes ist hierzu erforderlich:

- Die Seriennummer des Gerätes
- Eine kurze Beschreibung des Fehlers
- Gegebenenfalls Angaben zum Medium

Das generierte Geräterücksendeblatt ausdrucken.

Das Gerät reinigen und bruchsicher verpacken.

Das ausgedruckte Geräterücksendeblatt und eventuell ein Sicherheitsdatenblatt zusammen mit dem Gerät versenden.

Die Adresse für die Rücksendung finden Sie auf dem generierten Geräterücksendeblatt.



11 Ausbauen

11.1 Ausbauschritte

Führen Sie zum Ausbau des Gerätes die Schritte der Kapitel "*Montieren*" und "*An die Spannungsversorgung anschließen*" sinngemäß umgekehrt durch.



Warnung:

Achten Sie beim Ausbau auf die Prozessbedingungen in Behältern oder Rohrleitungen. Es besteht Verletzungsgefahr z. B. durch hohe Drücke oder Temperaturen sowie aggressive oder toxische Medien. Vermeiden Sie dies durch entsprechende Schutzmaßnahmen.

11.2 Entsorgen



Führen Sie das Gerät einem spezialisierten Recyclingbetrieb zu und nutzen Sie dafür nicht die kommunalen Sammelstellen.

Entfernen Sie zuvor eventuell vorhandene Batterien, sofern sie aus dem Gerät entnommen werden können und führen Sie diese einer getrennten Erfassung zu.

Sollten personenbezogene Daten auf dem zu entsorgenden Altgerät gespeichert sein, löschen Sie diese vor der Entsorgung.

Sollten Sie keine Möglichkeit haben, das Altgerät fachgerecht zu entsorgen, so sprechen Sie mit uns über Rücknahme und Entsorgung.



12 Zertifikate und Zulassungen

12.1 Funktechnische Zulassungen

Radar

Das Gerät wurde nach der aktuellen Ausgabe der zutreffenden landesspezifischen Normen bzw. Standards geprüft und zugelassen.

Bestimmungen für den Einsatz finden Sie im Dokument "*Bestimmungen für Radar-Füllstandmessgeräte mit funktechnischen Zulassungen*" auf unserer Homepage.

Bluetooth

Das Bluetooth-Funkmodul im Gerät wurde nach der aktuellen Ausgabe der zutreffenden landesspezifischen Normen bzw. Standards geprüft und zugelassen.

Die Bestätigungen sowie Bestimmungen für den Einsatz finden Sie im mitgelieferten Dokument "*Funktechnische Zulassungen*" bzw. auf unserer Homepage.

12.2 Zulassungen für Ex-Bereiche

Für das Gerät bzw. die Geräteserie sind zugelassene Ausführungen zum Einsatz in explosionsgefährdeten Bereichen verfügbar oder in Vorbereitung.

Die entsprechenden Dokumente finden Sie auf unserer Homepage.

12.3 Konformität

Das Gerät erfüllt die gesetzlichen Anforderungen der zutreffenden landesspezifischen Richtlinien bzw. technischen Regelwerke. Mit der entsprechenden Kennzeichnung bestätigen wir die Konformität.

Die zugehörigen Konformitätserklärungen finden Sie auf unserer Homepage.

12.4 NAMUR-Empfehlungen

Die NAMUR ist die Interessengemeinschaft Automatisierungstechnik in der Prozessindustrie in Deutschland. Die herausgegebenen NAMUR-Empfehlungen gelten als Standards in der Feldinstrumentierung.

Das Gerät erfüllt die Anforderungen folgender NAMUR-Empfehlungen:

- NE 21 Elektromagnetische Verträglichkeit von Betriebsmitteln
- NE 43 Signalpegel f
 ür die Ausfallinformation von Messumformern
- NE 53 Kompatibilität von Feldgeräten und Anzeige-/Bedienkomponenten
- NE 107 Selbstüberwachung und Diagnose von Feldgeräten

Weitere Informationen siehe www.namur.de.



12.5 Umweltmanagementsystem

Der Schutz der natürlichen Lebensgrundlagen ist eine der vordringlichsten Aufgaben. Deshalb haben wir ein Umweltmanagementsystem eingeführt mit dem Ziel, den betrieblichen Umweltschutz kontinuierlich zu verbessern. Das Umweltmanagementsystem ist nach DIN EN ISO 14001 zertifiziert.

Helfen Sie uns, diesen Anforderungen zu entsprechen und beachten Sie die Umwelthinweise in den Kapiteln "*Verpackung, Transport und Lagerung*", "*Entsorgen*" dieser Anleitung.



13 Anhang

13.1 Technische Daten

Hinweis für zugelassene Geräte

Für zugelassene Geräte (z. B. mit Ex-Zulassung) gelten die technischen Daten in den entsprechenden Sicherheitshinweisen im Lieferumfang. Diese können, z. B. bei den Prozessbedingungen oder der Spannungsversorgung, von den hier aufgeführten Daten abweichen.

Alle Zulassungsdokumente können über unsere Homepage heruntergeladen werden.

Werkstoffe und Gewichte	
Werkstoffe, medienberührt	
 Antenne, Prozessanschluss 	PVDF
- Prozessdichtung ³⁾	FKM, EPDM
Werkstoffe, nicht medienberührt	
- Gehäuse	Kunststoff PBT (Polyester)
 Gehäusedichtungen 	O-Ringe (Silikon)
 Kabelverschraubung 	PA
 Dichtung Kabelverschraubung 	EPDM
 Verschlussstopfen Kabelverschrau- bung 	PA
Gewicht	0,7 kg (1.543 lbs)
Anzugsmomente	
Max. Anzugsmoment Einschraubstutzen	7 Nm (5.163 lbf ft)
Max. Anzugsmoment für NPT-Kabelver- schraubungen und Conduit-Rohre	10 Nm (7.376 lbf ft)
Eingangsgröße	

Messgröße

Messgröße ist der Abstand zwischen dem Antennenrand des Sensors und der Mediumoberfläche. Der Antennenrand ist auch die Bezugsebene für die Messung.

³⁾ Nur bei G-Gewinde, EPDM bei Gerät mit Lebensmittel-/Pharmabescheinigung







Abb. 24: Daten zur Eingangsgröße

1 Bezugsebene	9
---------------	---

2	Messgröße,	max.	Messbereich
---	------------	------	-------------

Max. Messbereich4)	10 m (32.81 ft)
Empfohlener Messbereich5)	bis 5 m (16.4 ft)
Blockdistanz ⁶⁾	
- Betriebsarten 1, 2, 4	0 mm (0 in)
- Betriebsart 3	≥ 250 mm (9.843 in)

Einschaltphase

Anlaufstrom für Hochlaufzeit

Hochlaufzeit für $U_{B} = 12 \text{ V DC}, 18 \text{ V DC},$ < 15 s 24 V DC

≤ 3,6 mA



Abb. 25: Hochlaufzeit und Messwertausgabe

- 1
- U_₿ On Hochlaufzeit 2
- 3 Messwertausgabe
- 4 $U_{\rm B} Off$

Leistungsaufnahme

- ⁴⁾ Abhängig von Anwendung und Medium
- 5) Bei Schüttgütern
- 6) Abhängig von den Einsatzbedingungen



Sanaaratram	Betriebsspannung										
Sensorstrom	12 V DC	18 V DC	24 V DC								
≤ 3,6 mA	< 45 mW	< 65 mW	< 90 mW								
4 mA	< 50 mW	< 75 mW	< 100 mW								
20 mA	< 245 mW	< 370 mW	< 485 mW								

Ausgangsgröße

Ausgangssignal	4 20 mA
Bereich des Ausgangssignals	3,8 20,5 mA (Werkseinstellung)
Signalauflösung	0,3 μΑ
Messauflösung digital	1 mm (0.039 in)
Ausfallsignal Stromausgang (einstellbar)	≤ 3,6 mA, ≥ 21 mA, letzter gültiger Messwert
Max. Ausgangsstrom	22 mA
Bürde	Siehe Bürdenwiderstand unter Spannungsversorgung
Anlaufstrom	≤ 3,6 mA; ≤ 10 mA für 5 ms nach Einschalten
Dämpfung (63 % der Eingangsgröße), einstellbar	0 999 s

Messabweichung (nach DIN EN 60770-1)

Prozess-Referenzbedingungen nach DIN EN 61298-1

- Temperatur	+18 +30 °C (+64 +86 °F)
 Relative Luftfeuchte 	45 75 %
- Luftdruck	860 1060 mbar/86 106 kPa (12.5 15.4 psig)
Einbau-Referenzbedingungen	
 Abstand zu Einbauten 	> 200 mm (7.874 in)
- Reflektor	Ebener Plattenreflektor
 Störreflexionen 	Größtes Störsignal 20 dB kleiner als Nutzsignal
Messabweichung bei Flüssigkeiten	\leq 5 mm (Messdistanz > 0,25 m/0.8202 ft)
Nichtwiederholbarkeit ⁷⁾	≤ 5 mm
Messabweichung bei Schüttgütern	Die Werte sind stark anwendungsabhängig. Verbindliche Angaben sind daher nicht möglich.

7) Bereits in der Messabweichung enthalten





Abb. 26: Messabweichung unter Referenzbedingungen⁸⁾

- 1 Antennenrand, Bezugsebene
- 2 Empfohlener Messbereich

Einflussgrößen auf die Messgenauigkeit⁹⁾

Angaben gelten für den digitalen Messwert

Temperaturdrift -	Digitalwert
ronnporatarant	Bigitamore

< 3 mm/10 K, max. 5 mm

< 15 uA

Angaben gelten zusätzlich für den Stromausgang

Temperaturdrift - Stromausgang

< 0,03 %/10 K bzw. max. 0,3 % bezogen auf die 16,7 mA-Spanne

Abweichung am Stromausgang durch Digital-Analog-Wandlung

Zusätzliche Messabweichung durch elektromagnetische Einstreuungen

 Gemäß NAMUR NE 21
 Gemäß EN 61326-1
 Gemäß IACS E10 (Schiffbau)/
 < 250 μA IEC 60945

	Messcharakteristiken	n und Leistungsdater	I
--	----------------------	----------------------	---

Messfrequenz	W-Band (80 GHz-Technologie)
Messzykluszeit ¹⁰⁾	≤ 250 ms
Sprungantwortzeit ¹¹⁾	≤ 3 s
Abstrahlwinkel ¹²⁾	8°

⁶⁾ Bei Abweichungen von Referenzbedingungen kann der einbaubedingte Offset bis zu ± 4 mm betragen. Dieser Offset kann durch den Abgleich kompensiert werden.

- ⁹⁾ Ermittlung der Temperaturdrift nach der Grenzpunktmethode
- ¹⁰⁾ Bei Betriebsspannung $U_{B} \ge 24 \text{ V DC}$

¹²⁾ Außerhalb des angegebenen Abstrahlwinkels hat die Energie des Radarsignals einen um 50 % (-3 dB) abgesenkten Pegel.

¹¹⁾ Zeitspanne nach sprunghafter Änderung der Messdistanz von 1 m auf 5 m, bis das Ausgangssignal zum ersten Mal 90 % seines Beharrungswertes angenommen hat (IEC 61298-2). Gilt bei Betriebsspannung U_B ≥ 24 V DC.



58350-DE-241113

¹³⁾ EIRP: Equivalent Isotropic Radiated Power

¹⁴⁾ Abhängig von den örtlichen Gegebenheiten

Spannungsversorgung



Betriebsspannung U _B							
– bei 4 mA	12 35 V DC						
– bei 20 mA	9 35 V DC						
Verpolungsschutz	Integriert						
Zulässige Restwelligkeit							
– für 12 V < U _B < 18 V	≤ 0,7 V _{eff} (16 … 400 Hz)						
– für 18 V < U _B < 35 V	≤ 1 V _{eff} (16 400 Hz)						
Bürdenwiderstand							
- Berechnung	(U _B - U _{min})/0,022 A						
– Beispiel - U _B = 24 V DC	(24 V - 12 V)/0,022 A = 545 Ω						
Überspannungsschutz							
Durchschlagsfestigkeit gegen metalli- sche Montageteile	> 10 kV						
Überspannungsfestigkeit (Prüfstoßspannungen 1,2/50 μs an 42 $\Omega)$	> 1000 V						
Zusätzlicher Überspannungsschutz	Durch potenzialfreien Aufbau der Elektronik und um- fassende Isolationsmaßnahmen im alloemeinen nicht						

Elektrische Schutzmaßnahmen		
Potenzialtrennung	Elektronik potenzialfrei bis 500 V AC	
Schutzart	IP66/IP67 nach IEC 60529	
	Type 4X nach UL 50	
Einsatzhöhe über Meeresspiegel	5000 m (16404 ft)	
Schutzklasse	III	
Verschmutzungsgrad	4	

erforderlich.



13.2 Maße



Abb. 27: Maße VEGAPULS 11

- 1 Gewinde G11/2
- 2 Gewinde 11/2 NPT
- 3 Gewinde R1½



13.3 Gewerbliche Schutzrechte

VEGA product lines are global protected by industrial property rights. Further information see <u>www.vega.com</u>.

VEGA Produktfamilien sind weltweit geschützt durch gewerbliche Schutzrechte.

Nähere Informationen unter www.vega.com.

Les lignes de produits VEGA sont globalement protégées par des droits de propriété intellectuelle. Pour plus d'informations, on pourra se référer au site <u>www.vega.com</u>.

VEGA lineas de productos están protegidas por los derechos en el campo de la propiedad industrial. Para mayor información revise la pagina web <u>www.vega.com</u>.

Линии продукции фирмы ВЕГА защищаются по всему миру правами на интеллектуальную собственность. Дальнейшую информацию смотрите на сайте <u>www.vega.com</u>.

VEGA系列产品在全球享有知识产权保护。

进一步信息请参见网站<<u>www.vega.com</u>。

13.4 Licensing information for open source software

Open source software components are also used in this device. A documentation of these components with the respective license type, the associated license texts, copyright notes and disclaimers can be found on our homepage.

13.5 Warenzeichen

Alle verwendeten Marken sowie Handels- und Firmennamen sind Eigentum ihrer rechtmäßigen Eigentümer/Urheber.







Druckdatum:



Die Angaben über Lieferumfang, Anwendung, Einsatz und Betriebsbedingungen der Sensoren und Auswertsysteme entsprechen den zum Zeitpunkt der Drucklegung vorhandenen Kenntnissen.

Änderungen vorbehalten

© VEGA Grieshaber KG, Schiltach/Germany 2024

VEGA Grieshaber KG Am Hohenstein 113 77761 Schiltach Deutschland

Telefon +49 7836 50-0 E-Mail: info.de@vega.com www.vega.com